

## Fasci di rette

Si dice **fascio improprio** di rette generato dalla retta  $r: ax+by+c=0$ , di parametri direttori  $[(b,-a)]$ , l'insieme di tutte le rette parallele ad  $r$ . Tale insieme sarà quindi costituito da rette caratterizzate da equazioni del tipo:

$$ax+by+k=0, \quad k \in \mathbb{R}.$$

Si dice **fascio proprio** di rette di centro  $C=(x_C, y_C)$  l'insieme di tutte le rette passanti per  $C$ . Sapendo che una retta di equazione  $ax+by+c=0$  conterrà il punto  $C$  se e solo se  $ax_C+by_C+c=0$ , allora tale insieme sarà costituito, per esempio, da rette caratterizzate da equazioni del tipo:

$$ax+by-(ax_C+by_C)=0, \quad \mathbf{a, b} \in \mathbb{R} \text{ con } (a, b) \neq (0, 0).$$

**Teorema.** Se  $r: a_1x+b_1y+c_1=0$  e  $s: a_2x+b_2y+c_2=0$  sono rette distinte incidenti nel punto  $C$ , allora il fascio proprio di centro  $C$  è rappresentato dalle equazioni:

$$\alpha(a_1x+b_1y+c_1)+\beta(a_2x+b_2y+c_2)=0 \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}, (\alpha, \beta) \neq (0, 0)$$

Le rette  $r$  e  $s$  sono dette generatrici del fascio.

## Esercizio 1

- a) Determinare un'equazione del fascio proprio di rette individuato da  $r: 2x+y=0$  ed  $s: x+2y+3=0$  e determinare le coordinate del centro  $P$  del fascio.
- b) Determinare tutte le equazioni delle rette con parametri direttori  $[(-2,1)]$ .

Svolgimento

a)  $\alpha(2x+y)+\beta(x+2y+3)=0 \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}, (\alpha, \beta) \neq (0,0).$

Il centro del fascio è il punto  $P$  di coordinate:

$$\begin{cases} 2x + y = 0 \\ x + 2y + 3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} y = -2x \\ x - 4x + 3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} y = -2 \\ x = 1 \end{cases}$$

$P=(1,-2).$

Attenzione: scrivendo, per esempio,

$$k(2x+y)+(x+2y+3)=0 \quad k \in \mathbb{R}$$

si rappresentano tutte le rette passanti per  $P$  **eccetto  $r$** .

b) Le rette appartengono tutte al fascio improprio di equazione:

$$x+2y+k=0, \quad k \in \mathbb{R}.$$

## Esercizio 2

Siano  $r: y+1=0$  e  $s: 2x-y-3=0$  due rette. Si determinino:

- il fascio di rette generato da  $r$  e da  $s$ ;
- la retta passante per  $r \cap s$  e per  $P=(1,-3)$ ;
- il fascio improprio generato da  $r$ ;
- il fascio generato da due rette passanti per  $P$ .

Svolgimento

a) Il fascio generato dalle rette  $r$  e  $s$  ha equazione:

$$\mathcal{F}_1: \alpha(y+1)+\beta(2x-y-3)=0 \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}, (\alpha, \beta) \neq (0, 0).$$

b) la retta appartiene a  $\mathcal{F}_1$  e passa per  $P$ :

$$\alpha(y_P+1)+\beta(2x_P-y_P-3)=0 \quad \text{cioè} \quad \alpha(-3+1)+\beta(2+3-3)=0$$

$$\alpha = \dots,$$

sostituendo nel fascio  $\mathcal{F}_1$  si ottiene:

$$\dots = 0 \quad \text{equivalente a} \quad \dots = 0.$$

c)  $\mathcal{F}_2: y+k=0 \quad k \in \mathbb{R}.$

d)  $x-1=0$  e  $y+3=0$  sono rette distinte passanti per  $P$ , dunque il fascio proprio di centro  $P$  ha equazione:

$$\mathcal{F}_3: \alpha(x-1)+\beta(y+3)=0 \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}, (\alpha, \beta) \neq (0, 0)$$

Oppure:  $\mathbf{ax+by-( a.1+b(-3))=0, \quad \mathbf{a,b}\in\mathbb{R}\dots}$

### Esercizio 3

Interpretare in  $A_2(\mathbb{R})$  la discussione del sistema

$$\begin{cases} (k-2)y = 2-k \\ (k-3)x + ky = -2 \\ (k-3)x + 2y = k-4 \end{cases}$$

La matrice completa del sistema:

$$\left( \begin{array}{cc|c} 0 & k-2 & 2-k \\ k-3 & k & -2 \\ k-3 & 2 & k-4 \end{array} \right)$$

non ha mai rango tre (determinante nullo sempre).

Per  $\mathbf{k=2}$  : .

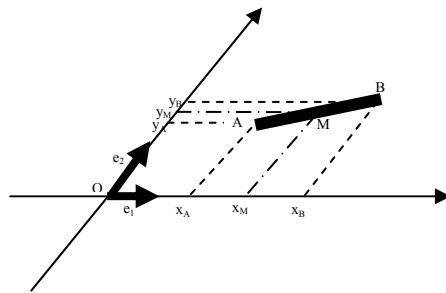
Per  $\mathbf{k=3}$  : .

Per  $\mathbf{k\neq 3 \wedge k\neq 2}$ : .

## Punto medio

Dati  $A=(x_A, y_A)$  e  $B=(x_B, y_B)$ , il punto medio del segmento  $AB$  è di coordinate (è il traslato di  $A$

rispetto al vettore  $\frac{1}{2} \overrightarrow{AB}$ ): 
$$M = \left( \frac{x_A + x_B}{2}, \frac{y_A + y_B}{2} \right)$$



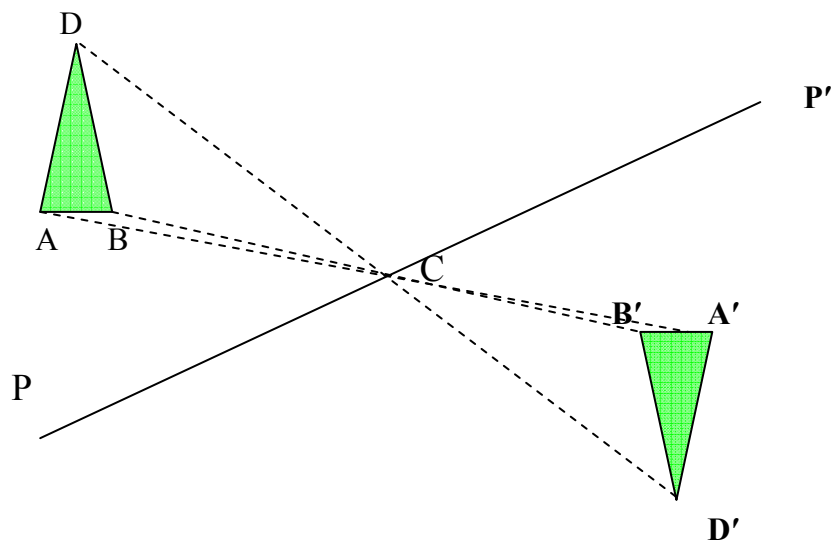
Esempio

Dati  $A=(4,-3)$  e  $B=(-1,0)$ , il punto medio del segmento  $AB$

è di coordinate: 
$$M = \left( \frac{4-1}{2}, \frac{-3+0}{2} \right) \Rightarrow \boxed{M = \left( \frac{3}{2}, \frac{-3}{2} \right)}$$

## Simmetria centrale (rispetto ad un punto)

Un punto  $P'$  è simmetrico di un punto  $P$  rispetto a  $C$  (centro di simmetria) se e solo se  $C$  è il punto medio di  $PP'$ .



### Esercizio 4

Determinare il punto simmetrico di  $A=(-2,3)$  rispetto a  $C=(1,1)$ .

Il punto  $A'$  cercato ha coordinate  $(x_{A'}, y_{A'})$  che soddisfano la formula:

$$C = \left( \frac{x_A + x_{A'}}{2}, \frac{y_A + y_{A'}}{2} \right) \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{-2 + x_{A'}}{2} = 1 \\ \frac{3 + y_{A'}}{2} = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_{A'} = 4 \\ y_{A'} = -1 \end{cases} \quad \boxed{A'=(4,-1)}.$$

### Esercizio 5

Determinare un'equazione della retta  $t'$  simmetrica di  $t: x-y+3=0$  rispetto a  $C=(-2,0)$ .

Un punto  $P$  generico della retta  $t$  ha coordinate  $(x_P, x_P+3)$  con  $x_P \in \mathbb{R}$ .

Il suo simmetrico  $P'$  ha coordinate  $(x, y)$  che devono soddisfare le formule del punto medio:

$$C = \left( \frac{x + x_P}{2}, \frac{y + y_P}{2} \right) \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{x + x_P}{2} = -2 \\ \frac{(x_P + 3) + y}{2} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_P = -4 - x \\ y = -(x_P + 3) \end{cases}$$

equazione parametrica della retta  $t'$ , sostituendo il parametro  $x_P$  si ottiene  $t': y = x + 1$ .

### Esercizi da svolgere:

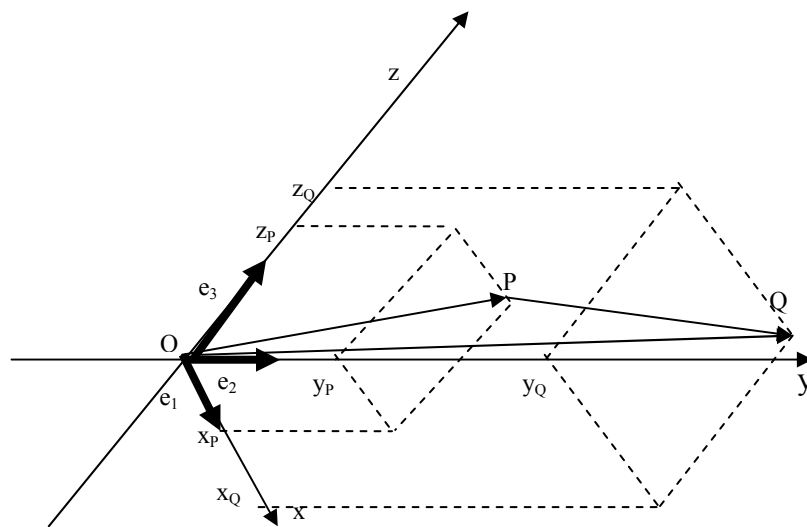
- 1) Determinare natura, generatrici ed eventualmente il centro del fascio  $\mathcal{F}: x(\alpha+2\beta)+y(\alpha-\beta)+\alpha=0 \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}, (\alpha, \beta) \neq (0, 0)$
- 2) Determinare un'equazione della retta  $r'$  simmetrica di  $r: 3x-2y+1=0$  rispetto a  $C=(1, -1)$ .

## Spazio affine $\mathcal{A}_3(\mathbb{R})$

Dato uno spazio affine e un riferimento affine  $[O, \mathcal{B}]$ , il legame tra le coordinate e le componenti è

$$P = (x_P, y_P, z_P) \Leftrightarrow \overrightarrow{OP} = x_P \vec{e}_1 + y_P \vec{e}_2 + z_P \vec{e}_3$$

$$P = (x_P, y_P, z_P), Q = (x_Q, y_Q, z_Q) \overrightarrow{PQ} = (x_Q - x_P) \vec{e}_1 + (y_Q - y_P) \vec{e}_2 + (z_Q - z_P) \vec{e}_3$$



Durante le lezioni di teoria sono state dimostrate:

### Equazioni della retta

Forma parametrica

forma cartesiana

$$\begin{cases} x = x_P + \lambda l \\ y = y_P + \lambda m, & \lambda \in \mathbb{R} \\ z = z_P + \lambda n \end{cases} \quad \begin{cases} a_1 x + b_1 y + c_1 z + d_1 = 0 \\ a_2 x + b_2 y + c_2 z + d_2 = 0 \end{cases}$$

con la condizione che:

$$r \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{pmatrix} = 2$$



$[(l,m,n)]$  è la classe dei parametri direttori della retta.

$$[(l,m,n)] = \left\{ \rho \left( \left( \begin{array}{c|c|c} b_1 & c_1 & a_1 \\ b_2 & c_2 & a_2 \end{array} \right) \middle| \rho \in R \right) \right\}$$

o si risolve il sistema lineare omogeneo associato:

$$\begin{cases} a_1 l + b_1 m + c_1 n = 0 \\ a_2 l + b_2 m + c_2 n = 0 \end{cases}$$

### Equazioni del piano

Forma parametrica

forma cartesiana

$$\begin{cases} x = x_p + \lambda l_1 + \mu l_2 \\ y = y_p + \lambda m_1 + \mu m_2, & \lambda, \mu \in R \\ z = z_p + \lambda n_1 + \mu n_2 \end{cases} \quad ax + by + cz + d = 0$$

con la condizione che:

$$r \begin{pmatrix} l_1 & m_1 & n_1 \\ l_2 & m_2 & n_2 \end{pmatrix} = 2$$

### Condizioni di parallelismo

1) retta-retta  $[(l_1, m_1, n_1)] = [(l_2, m_2, n_2)]$

2) piano –piano  $r \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{pmatrix} = 1$

3) retta-piano  $al+bm+cn=0$

## Esercizio 1

Sia  $[O, \mathcal{B}]$  un riferimento affine nello spazio affine  $\mathcal{A}_3(\mathbb{R})$ . Si determini (nel caso esistano) le equazioni dei seguenti:

- la retta  $r$  passante per  $P=(-1,-3,-1)$  e con spazio direttore  $W=\{(\alpha, 3\alpha, 0) \mid \alpha \in \mathbb{R}\}$ ;
- il piano passante per i punti  $P$ ,  $Q=(2,0,-1)$  e  $R=(1,1,3)$ ;
- il piano  $\pi$  passante per  $Q$  e contenente  $r$ ;
- il piano  $\tau$  passante per  $R$  e parallelo a  $\pi$ ;
- il piano  $\omega$  contenente la retta  $r$  e parallelo al piano  $\delta: -x+2y+3z-10=0$ .

Svolgimento

- la classe dei parametri direttori è dunque  $[(1,3,0)]$  e la retta può essere scritta in forma parametrica mediante le equazioni:

$$r: \begin{cases} x = -1 + \lambda 1 \\ y = -3 + \lambda 3 \\ z = -1 + \lambda 0 \end{cases} \quad \lambda \in R$$

dalle quali si ottiene una rappresentazione cartesiana:

$$\begin{cases} 3(x+1) = y+3 \\ z+1 = 0 \end{cases} \quad \text{cioè} \quad r: \begin{cases} 3x - y = 0 \\ z + 1 = 0 \end{cases} .$$

Per ottenere direttamente la forma cartesiana si può ragionare sul vettore che congiunge P con un qualsiasi punto di tale retta  $(x,y,z)$ : tale vettore ha componenti  $(x+1,y+3,z+1)$  e deve essere linearmente dipendente da  $(1,3,0)$ . Allora:

$$r \begin{pmatrix} x+1 & y+3 & z+1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} = 1$$

Usando il teorema degli orlati:  $|3| \neq 0$  imponiamo che i due minori di ordine 2 che orlano 3 abbiano determinante nullo:

$$\begin{vmatrix} x+1 & y+3 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow 3x+3 - y-3 = 0$$

$$\begin{vmatrix} y+3 & z+1 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow -3(z+1) = 0$$

equazioni già trovate.

b) Con un ragionamento simile a quello fatto nel piano affine per determinare la retta passante per due punti si ottiene che il piano per tre punti ha eq.:

$$\det \begin{pmatrix} x-x_p & y-y_p & z-z_p \\ x_Q-x_p & y_Q-y_p & z_Q-z_p \\ x_R-x_p & y_R-y_p & z_R-z_p \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} x & y & z & 1 \\ x_p & y_p & z_p & 1 \\ x_Q & y_Q & z_Q & 1 \\ x_R & y_R & z_R & 1 \end{pmatrix} = 0$$

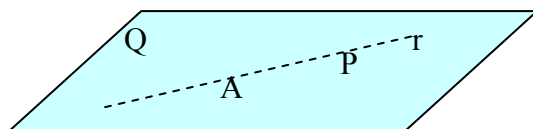
Dunque:

$$\det \begin{pmatrix} x-x_p & y-y_p & z-z_p \\ x_Q-x_p & y_Q-y_p & z_Q-z_p \\ x_R-x_p & y_R-y_p & z_R-z_p \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} x+1 & y+3 & z+1 \\ 2+1 & 0+3 & -1+1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x+1 & y+3 & z+1 \\ 3 & 3 & 0 \\ 1+1 & 1+3 & 3+1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x+1 & y+3 & z+1 \\ 3 & 3 & 0 \\ 2 & 4 & 4 \end{vmatrix}$$

da cui  $\boxed{2x-2y+z-3=0}$ .

c) Il piano  $\pi$ , dovendo contenere  $r$ , conterrà necessariamente due punti distinti di  $r$  di cui uno è  $P$ . Prendiamo come secondo punto, distinto da  $P$ ,

$A = (0,0,-1)$ . Utilizzando la formula precedente, il piano  $\pi$  passa per tre punti: A, P e Q.  $\pi: z+1=0$ .



d) Per determinare il piano parallelo a  $\pi$  consideriamo il fascio improprio di piani paralleli a  $\pi$  di equazione  $z+k=0$  con  $k \in \mathbb{R}$ . Imponendo che il punto R appartenga al piano:  $z_R+k=0$  cioè  $k=-3$ . Allora  $\tau: z-3=0$ .

e) Il piano richiesto appartiene al fascio improprio di piani paralleli al piano  $\delta: -x+2y+3z-10=0$  di equazione:  $-x+2y+3z+k=0$  con  $k \in \mathbb{R}$ . Tale piano conterrà necessariamente due punti distinti di  $r$   $P=(-1,-3,-1)$  e  $A = (0,0,-1)$ ; imponendo il passaggio per P si ottiene:  $-(-1)+2(-3)+3(-1)+k=0$ ,  $k=8$ .

Però l'equazione del piano corrispondente

$-x+2y+3z+8=0$  non è soddisfatta dalle coordinate di

A. Il piano  $\omega$  ......

## Esercizio 2

Determinare le equazioni delle rette passanti per

$A=(1,0,2)$ :

a) parallela a  $r$  di equazione:

$$r : \begin{cases} x - 3y = 0 \\ z + 3 = 0 \end{cases} ;$$

b) passante per  $B=(0,2,-1)$ ;

c) parallela alla retta per  $C=(2,1,3)$  e  $D=(-1,0,-1)$ .

Svolgimento

a) i parametri direttori della retta  $r$  sono  $[(3,1,0)]$ ,

dunque le equazioni parametriche si ottengono:

$$\begin{cases} x = x_A + \lambda l \\ y = y_A + \lambda m \\ z = z_A + \lambda n \end{cases} \quad \lambda \in R \quad \begin{cases} x = 1 + \lambda 3 \\ y = 0 + \lambda 1 \\ z = 2 + \lambda 0 \end{cases}$$

Per avere le equazioni cartesiane si può esplicitare  $\lambda$  dalla seconda equazione ottenendo il sistema:

$$\begin{cases} x - 3y = 1 \\ z - 2 = 0 \end{cases}$$

Oppure dalla condizione:

$$r \begin{pmatrix} x-1 & y-0 & z-2 \\ 3 & 1 & 0 \end{pmatrix} = 1 \quad \dots$$

b) I parametri direttori sono proporzionali alle componenti del vettore AB: (-1,2,-3).

La retta ha equazioni:

$$\begin{cases} x = x_A + \lambda l \\ y = y_A + \lambda m \\ z = z_A + \lambda n \end{cases} \quad \lambda \in R \quad \begin{cases} x = 1 - \lambda \\ y = 0 + 2\lambda \\ z = 2 - 3\lambda \end{cases}$$

L'equazione cartesiana è ottenuta o isolando  $\lambda$  e eliminandolo in due equazioni oppure dalla condizione:

$$r \begin{pmatrix} x-1 & y-0 & z-2 \\ -1 & 2 & -3 \end{pmatrix} = 1$$

$$\begin{cases} 2x + y - 2 = 0 \\ 3x - z - 1 = 0 \end{cases}$$

c) I parametri direttori sono proporzionali alle componenti del vettore AB: (-3,-1,-4).

La retta ha equazioni

$$\begin{cases} x = x_A + \lambda l \\ y = y_A + \lambda m \\ z = z_A + \lambda n \end{cases} \quad \lambda \in R \quad \begin{cases} x = 1 - \lambda 3 \\ y = 0 - \lambda 1 \\ z = 2 - \lambda 4 \end{cases}.$$

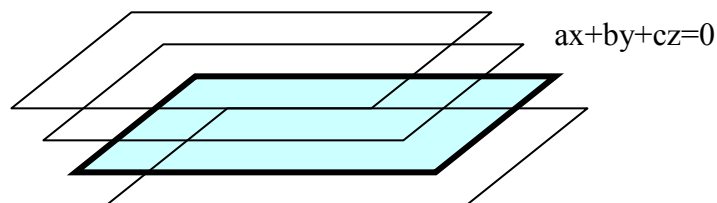
L'equazione cartesiana è ottenuta o isolando  $\lambda$  e eliminandolo in due equazioni oppure dalla condizione:

$$r \begin{pmatrix} x-1 & y-0 & z-2 \\ -3 & -1 & -4 \end{pmatrix} = 1 \quad \begin{cases} x - 3y - 1 = 0 \\ 4x - 3z + 2 = 0 \end{cases}$$



## Fascio improprio di piani

$$ax+by+cz+k=0, \quad k \in \mathbb{R}$$

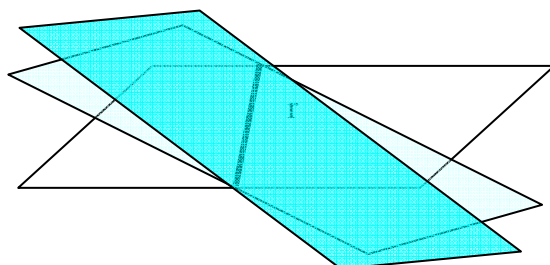


## Fascio proprio di piani di asse r

$$r: \begin{cases} a_1x + b_1y + c_1z + d_1 = 0 \\ a_2x + b_2y + c_2z + d_2 = 0 \end{cases} \quad \text{con} \quad \text{rango} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{pmatrix} = 2$$

Sono i piani di equazione:  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}, \quad (\alpha, \beta) \neq (0, 0)$

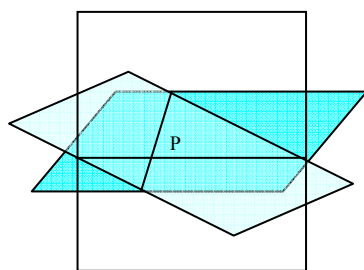
$$\alpha(a_1x + b_1y + c_1z + d_1) + \beta(a_2x + b_2y + c_2z + d_2) = 0$$



## Stella propria di piani

di centro  $P=(x_p, y_p, z_p) \in \pi_i: a_ix+b_iy+c_iz+d_i=0 \quad i=1,2,3$

$$\alpha(a_1x+b_1y+c_1z+d_1)+\beta(a_2x+b_2y+c_2z+d_2)+\gamma(a_3x+b_3y+c_3z+d_3)=0$$



$$(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3 - \{(0, 0, 0)\}$$

### Esercizio 3

Sia  $\mathcal{F}_k: kx+(k-1)y-(k-3)z+3=0$  con  $k \in \mathbb{R}$ , la rappresentazione di un fascio di piani,

- se ne studi la natura;
- si studi l'intersezione tra  $\mathcal{F}_k$  e il piano di equazione  $z+1=0$ .

Svolgimento

- le equazioni date rappresentano tutti i piani del

fascio proprio di asse  $r: \begin{cases} x+y-z=0 \\ y-3z-3=0 \end{cases}$  ad eccezione del piano di equazione  $x+y-z=0$ .

- per studiare l'intersezione dovremo studiare il sistema:

$$\begin{cases} kx + (k-1)y - (k-3)z + 3 = 0 \\ z + 1 = 0 \end{cases} \quad k \in \mathbb{R} .$$

Poiché la matrice incompleta del sistema ha sempre rango 2 (rango massimo)

$$\begin{pmatrix} k & k-1 & 3-k \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

le soluzioni di tale sistema saranno  $\infty^{3-2}$ .  
Geometricamente questo significa che i piani assegnati si intersecano per ogni  $k$  reale lungo una retta e le soluzioni del sistema (per  $k$  fissato) rappresentano  $\infty^1$  punti di tale retta.